

2020年8月高等教育自学考试全国统一命题考试

数控技术及应用

(课程代码 02195)

注意事项:

1. 本试卷分为两部分，第一部分为选择题，第二部分为非选择题。
2. 应考者必须按试题顺序在答题卡（纸）指定位置上作答，答在试卷上无效。
3. 涂写部分、画图部分必须使用2B铅笔，书写部分必须使用黑色字迹签字笔。

第一部分 选择题

一、单项选择题：本大题共20小题，每小题2分，共40分。在每小题列出的备选项中只有一项是最符合题目要求的，请将其选出。

1. 数控机床主要由两大部分组成，它们是：数控系统和
A. 测量系统 B. 机床本体 C. 伺服系统 D. 工艺系统
2. 计算机集成制造系统的英文缩写是
A. CNC B. DNC C. CIMS D. CAD
3. 在卧式数控车床上，X坐标的负方向是
A. 刀具远离工件旋转中心的方向 B. 刀具接近工件旋转中心的方向
C. 刀具远离卡盘端面的方向 D. 刀具接近卡盘端面的方向
4. 数控加工时，换刀点通常设置在
A. 被加工零件的表面上 B. 被加工零件的外部
C. 机床原点上 D. 参考点上
5. 表示切削液关闭的M代码是
A. M06 B. M07 C. M08 D. M09
6. 模块化结构数控系统中，完成系统初始化、中断处理、总线仲裁、系统出错识别等功能的模块是
A. 管理模块 B. 插补模块 C. PLC模块 D. 存储器模块
7. CNC系统的软件由两大部分组成：管理软件和
A. 插补软件 B. 控制软件 C. 通信软件 D. 监控软件
8. 数控机床参数通常可分为诊断参数和
A. 系统参数 B. 维修参数 C. 管理参数 D. 备用参数

9. 数控系统中，完成在程序给定的工件轮廓的起点、终点之间数据点密化计算的装置是
A. 伺服放大器 B. 插补器 C. 比较器 D. 传感器
10. 数控机床检测装置的作用是实时检测机床执行部件的位移信号和
A. 坐标信号 B. 振动信号 C. 变形信号 D. 速度信号
11. 透射光栅的基本材料是
A. 不锈钢 B. 铜合金 C. 铝合金 D. 光学玻璃
12. 以被控对象的位置与速度作为控制量的自动控制系统称为
A. 伺服系统 B. 驱动系统 C. 开环系统 D. 闭环系统
13. 伺服系统能根据由数控系统插补计算生成的位置指令，精确地控制机床移动部件的运动方向、进给速度和
A. 加速度 B. 位移量 C. 牵引力 D. 变形量
14. 四相步进电动机，转子齿数z=90，采用单四拍通电方式运行时步距角α为
A. 1° B. 2° C. 3° D. 4°
15. 直流伺服电动机的转速降Δn与电动机轴上负载转矩T_L的关系为
A. Δn ∝ T_L² B. Δn ∝ T_L C. Δn ∝ √T_L D. Δn ∝ $\frac{1}{T_L}$
16. 数控机床主轴系统主要包括两种类型：机械主轴和
A. 液压主轴 B. 气动主轴
C. 电主轴 D. 机械-液压混合主轴
17. 为适应现代高速、高效、强力切削的加工要求，数控机床主轴驱动应具有足够大的
A. 驱动功率 B. 结构尺寸 C. 安装空间 D. 变速范围
18. 滚珠丝杠采用预拉伸结构的支承设计，可以有效提高进给传动系统的
A. 精度 B. 速度 C. 刚度 D. 效率
19. 导轨受力变形后会影响部件之间的相对位置和
A. 导向精度 B. 相对速度 C. 导轨强度 D. 导轨刚度
20. SINUMERIK 802s数控系统进给驱动装置的动力源采用的是
A. 交流伺服电动机 B. 直流伺服电动机
C. 步进电动机 D. 液压伺服马达

第二部分 非选择题

二、填空题：本大题共10空，每空1分，共10分。

21. 数控技术是以_____技术为核心。
22. 自动编程可分为语音式自动编程、_____自动编程和图形交互式自动编程。
23. 立式加工中心上，Z坐标的正方向是刀具_____工作台面的方向。
24. 等螺距螺纹切削指令的G代码是_____。
25. 单片微处理器(CPU)结构通常多用于_____数控系统中。
26. 相距较远的设备数据传输多采用_____通信方式。

27. 插补可分为脉冲增量插补和_____插补两大类。

28. 数控机床位置检测装置的精度主要包括系统精度和_____。

29. 正常运转时，步进电动机的转角与_____的数量成正比。

30. 数控机床的分度工作台有牙盘式和_____式两种。

三、分析题：本大题共 4 小题，每小题 5 分，共 20 分。

31. 图形交互式自动编程的方法。

32. CNC 系统接口电路的主要功能。

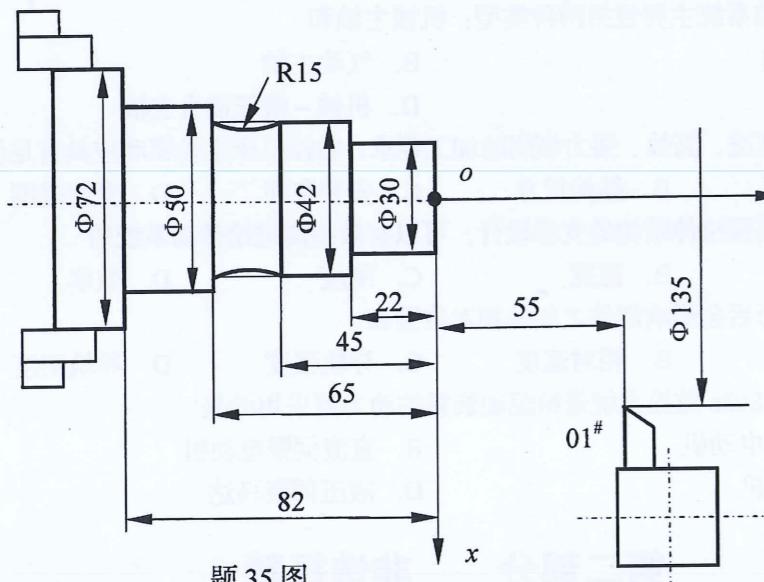
33. 绝对式位置检测装置的特点。

34. 画出步进电动机驱动放大电路中单电压放大电路的电路图，并指出其优缺点。

四、编程题：本大题共 1 小题，共 10 分。

35. 按所学教材中给定的指令代码，编写题 35 图所示铝合金零件的外表面精加工数控车削程序。

已知：工件坐标系设在工件的右端面上，整个加工采用 01#刀，01 号刀补。主轴转速 $n=1200 \text{ r/min}$ ，进给量 $f=0.012 \text{ mm/r}$ ，刀具的起点如图中所示，加工过程中不加冷却。



题 35 图

五、计算题：本大题共 2 小题，每小题 10 分，共 20 分。

36. 某简易数控车床 X 向的传动系统，五相步进电动机与导程 $P=6\text{mm}$ 的滚珠丝杠用联轴器直接连接，并通过滚珠丝杠螺母副拖动工作台移动。若已知步进电动机的转子齿数 $z=120$ ，采用单-双拍交替通电运行，请完成下列问题：

(1) 画出传动系统简图；

(2) 计算 X 向的脉冲当量 δ_x ；

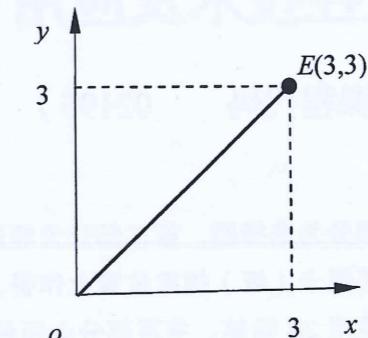
(3) 计算 X 向的控制脉冲频率 $f=5000\text{Hz}$ 时，步进电动机的转速 n 。

37. 题 37 图所示， OE 是要插补的直线， E 点坐标值为 $(3, 3)$ ，若脉冲当量为 1，用逐点比较法对该线段进行插补。试完成下列问题：

(1) 计算需要的插补循环总数；

(2) 按给定的表格形式完成插补计算过程；

(3) 画出刀具的插补轨迹图。



题 37 图

插补循环	偏差判别	进给方向	偏差计算	刀具位置坐标值	终点判别
0					
1					
2					
3					
4					
5					
6					